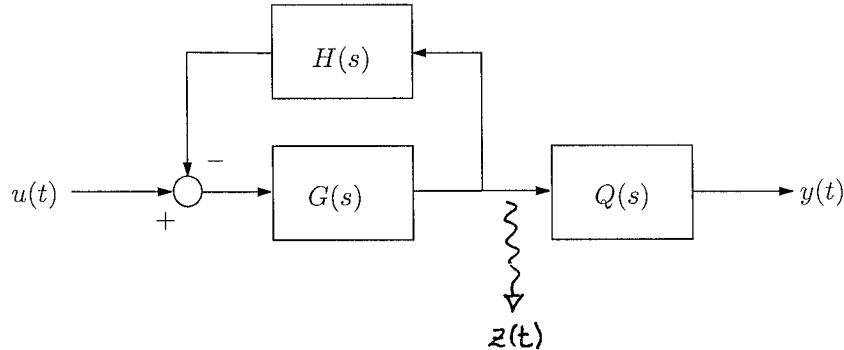


Esercizio

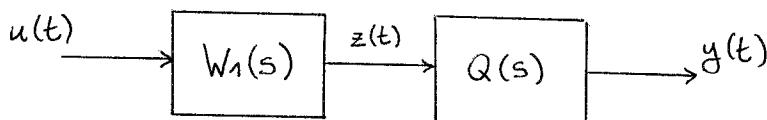
Si consideri il sistema a tempo continuo descritto dal diagramma a blocchi in figura, dove $G(s) = \frac{1}{s}$, $H(s) = \frac{1}{s+10}$ e $Q(s) = \frac{s-1}{s+10}$. Si calcoli la funzione di trasferimento del sistema, e la risposta $y_p(t)$ a regime permanente corrispondente all'ingresso $u(t) = 3 \sin(2t + \pi/8)$.



- Chiamiamo $z(t)$ il segnale in ingresso al blocco $Q(s)$. La funzione di trasferimento da $u(t)$ a $z(t)$ è:

$$W_1(s) = \frac{G(s)}{1 + G(s)H(s)} \quad - \text{RETROAZIONE} -$$

ed il sistema può essere rappresentato nella forma:



A questo punto, la funzione di trasferimento da $u(t)$ a $y(t)$ è:

$$W(s) = W_1(s)Q(s) = \frac{G(s)Q(s)}{1 + G(s)H(s)} = \frac{\frac{1}{s} \frac{s-1}{s+10}}{1 + \frac{1}{s} \frac{1}{s+10}} = \frac{s-1}{s(s+10)+1} = \frac{s-1}{s^2+10s+1}$$

- SERIE (o CASCATA) -

- La risposta a regime permanente corrispondente a un ingresso sinusoidale esiste se e solo se il sistema è ILUL stabile.

I poli di $W(s)$ hanno parte reale negativa, e quindi il sistema che stiamo considerando è ILUL stabile.

Possiamo dunque procedere al calcolo della risposta a regime permanente...

L'ingresso $u(t)$ è nella forma:

$$u(t) = A \sin(\omega t + \theta)$$

dove $A=3$, $\omega=2$ e $\theta=\frac{\pi}{8}$.

Applicando il TEOREMA DELLA RISPOSTA IN FREQUENZA, la risposta a regime permanente risulta:

$$y_p(t) = A |W(j\omega)| \sin(\omega t + \theta + \angle W(j\omega))$$

Calcoliamo $W(j\omega)$ in $\omega=2$:

$$W(j_2) = \frac{j_2 - 1}{(j_2)^2 + 10 \cdot j_2 + 1} = \frac{-1+2j}{-4+20j+1} = \frac{-1+2j}{-3+20j} = \frac{1-2j}{3-20j}$$

Da cui:

$$|W(j_2)| = \frac{|1-2j|}{|3-20j|} = \frac{\sqrt{1^2 + (-2)^2}}{\sqrt{3^2 + (-20)^2}} = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{409}} = \sqrt{\frac{5}{409}} \approx 0.11$$

$$\begin{aligned} \angle W(j_2) &= \angle 1-2j - \angle 3-20j = \arctan\left(\frac{-2}{1}\right) - \arctan\left(\frac{-20}{3}\right) = \\ &= \arctan(-2) - \arctan\left(-\frac{20}{3}\right) = \arctan\left(\frac{20}{3}\right) - \arctan(2) \approx 0.315 \text{ rad} \end{aligned}$$

\nwarrow arcotangente

NOTA: $\arctan(-x) = -\arctan(x)$

Dunque:

$$y_p(t) = 3 \sqrt{\frac{5}{409}} \sin(2t + \theta + \varphi)$$

$$\varphi = \arctan\left(\frac{20}{3}\right) - \arctan(2)$$